





WEBINARIO ceiA3 - INNOVAGRO



Resultados del Proyecto agroMIS- Implementación de sistemas de control biológico en invernaderos

Prof. Tomás Cabello. Catedrático de Zoología. Dpto. Biología y Geología, Escuela Superior de Ingeniería Universidad de Almería, España









AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico

1. Introducción los sistemas de control biológico de plagas en invernaderos de Almería

2. Problemática actual y objetivos del proyecto agroMIS

3. Principales resultados del proyecto agroMIS

3.1. Metodología utilizada

3.2. Resultados sobre el tema

1. Introducción

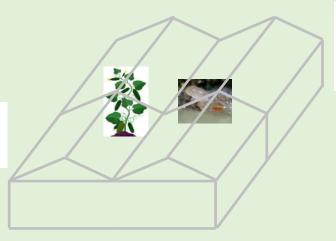


Principales cultivos en invernaderos de Almería y uso del control biológico

Pimiento (≈ 100%)



Tomate (85%)



Melón – Sandía -Calabacín (30%)

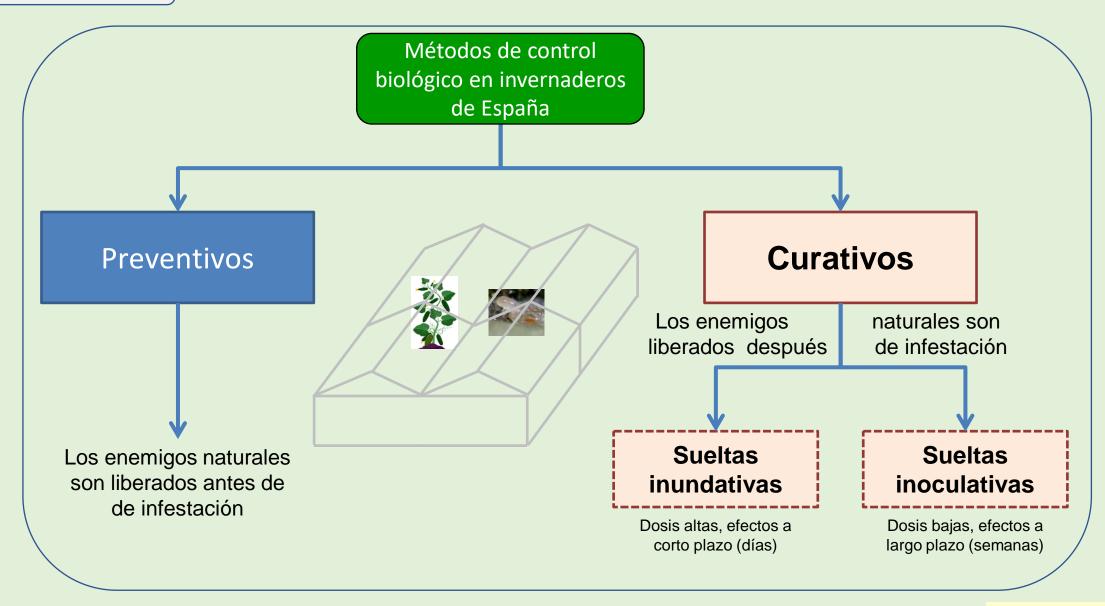




Pepino - Berenjena (70%)

Fuente: COEXPHAL

1. Introducción



Fuente: Vila & Cabello (2014)

1. Introducción

				Método de control biológico			
Tipo	Entomófago	Régimen alimenticio	Principales plagas controladas	Preventivo	Curativo		Notas
					Inoculativo	Inundativo	ivotas
Ácaros depredadores	Amblyseius swirskii	Omnívoro verdadero (también se alimenta de polen)	Moscas blancas, thrips	•(1)	•	•	(1) Sueltas con presa de cría y polen
	Noesoeilus cucumeris	Omnívoro verdadero (también se alimenta de polen)	Thrips	•(1)	•	•	
	N. californicus	Zoófago - olífago	Arañas rojas	●(1)	•	•	
	Phytoseiulus persimilis	Zoófago - olífago	Arañas rojas		•	•	
Insectos depredadores	Aphidoletes aphidimiza	Zoófago - olífago	Áfidos		•	•	
	Adalia bipunctata	Zoófago - olífago	Áfidos	—	—	•	
	Chrysoperla carnea	Zoófago - olífago	Áfidos		•	•	
	Orius laevigatus	Omnívoro verdadero (también se alimenta de polen)	Thrips	● (1)(2)	•	•	(2) Depredación intragremial en <i>A. swirskii</i>
	Nesidiocoris tenuis	Omnívoro verdadero (también se alimenta de planta)	Moscas blancas, thrips	•(3)	•	_	(3) Sueltas en semillero con presa de cría
	Machrolophus pygmaeus	Omnívoro verdadero (también se alimenta de planta)	Moscas blancas, thrips	•(3)	•		
	Nabis pseudoferus	Zoófago - olífago	Áfidos, lepidópteros	_	_	•(4)	(4) Sueltas en focos
	Feltiella acarisuga	Zoófago - olífago	Arañas rojas		•	•	_

Fuente: Vila & Cabello (2014)

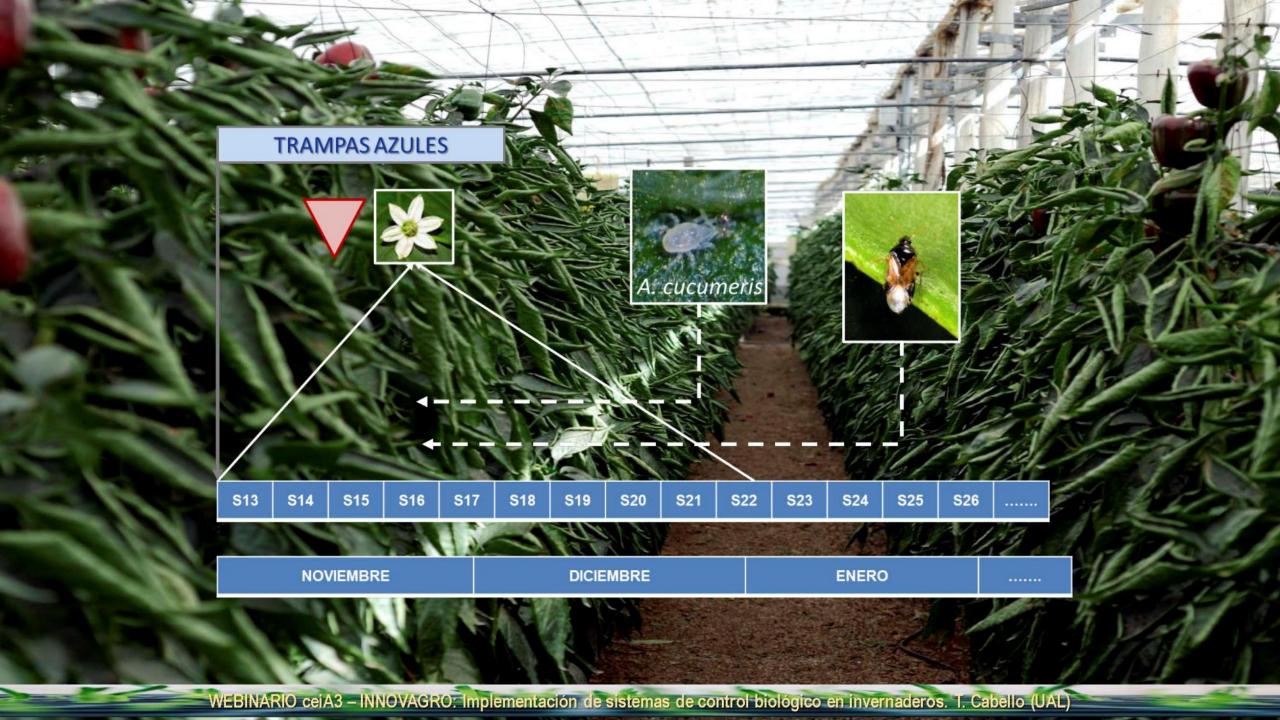
1. Introducción (Continuación)

Tipo		Régimen alimenticio	Principales plagas controladas	Método de control biológico			
	Entomófago			Preventivo	Curativo		Notas
					Inoculativo	Inundativo	
Parasitoides	Aphidius colemani	Parasitismo (estado: larva)	Áfidos	● (5)	•	•	(5) Banker plants
	A. ervi		Áfidos	● (5)	•	•	
	A.matricariae		Áfidos	● (5)	•	•	
	Dacnusa sibirica		Minadores de hojas	—		•	
	Diphyphus isaea		Minadores de hojas		•	•	—
	Encarsia formosa		Moscas blancas	_	•	•	
	Eretmocerus mundus		Moscas blancas	_	•	•	
	E. eremicus		Moscas blancas	_	•	•	_
	Trichograma achaeae		Lepidópteros		•	•	—

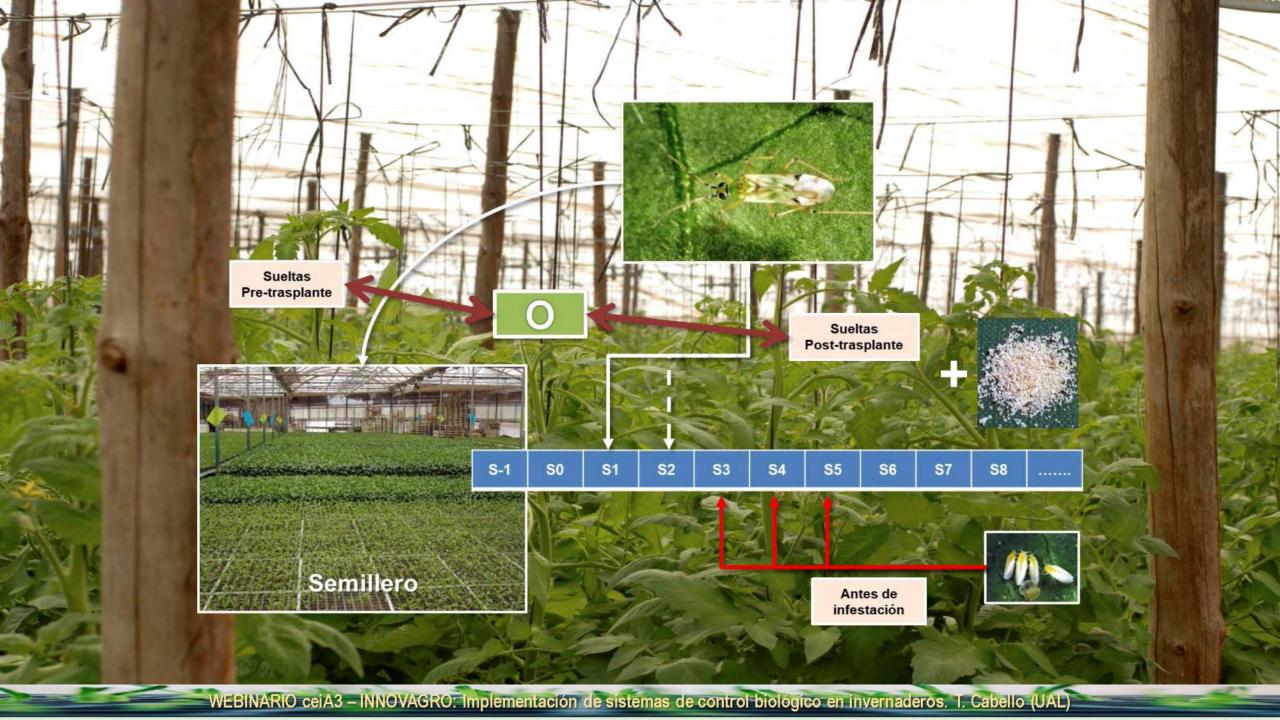
Fuente: Vila & Cabello (2014)













AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico

1. Introducción los sistemas de control biológico de plagas en invernaderos de Almería

2. Problemática actual y objetivos del proyecto agroMIS

3. Principales resultados del proyecto agroMIS

3.1. Metodología utilizada

3.2. Resultados sobre el tema

2.1. Problemática

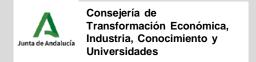
• Cultivos de ciclo corto

- Problemas de establecimiento y colonización de ee.nn.
- Cultivos de primavera y/o verano
- Nuevas especies plagas: autóctonas
- Nuevas especies plagas: exóticas (que puedan introducirse)

Proyecto AgroMIS: ceiA3 instrumento estratégico hacia un tejido productivo agroalimentario moderno innovador y sostenible: motor del territorio rural andaluz (Universidades de Córdoba, Almería, Cádiz, Huelva, Jaén y el consorcio ceiA3)

Línea 2: Ecosistema práctico horticultura intensiva (UAL y UHU)

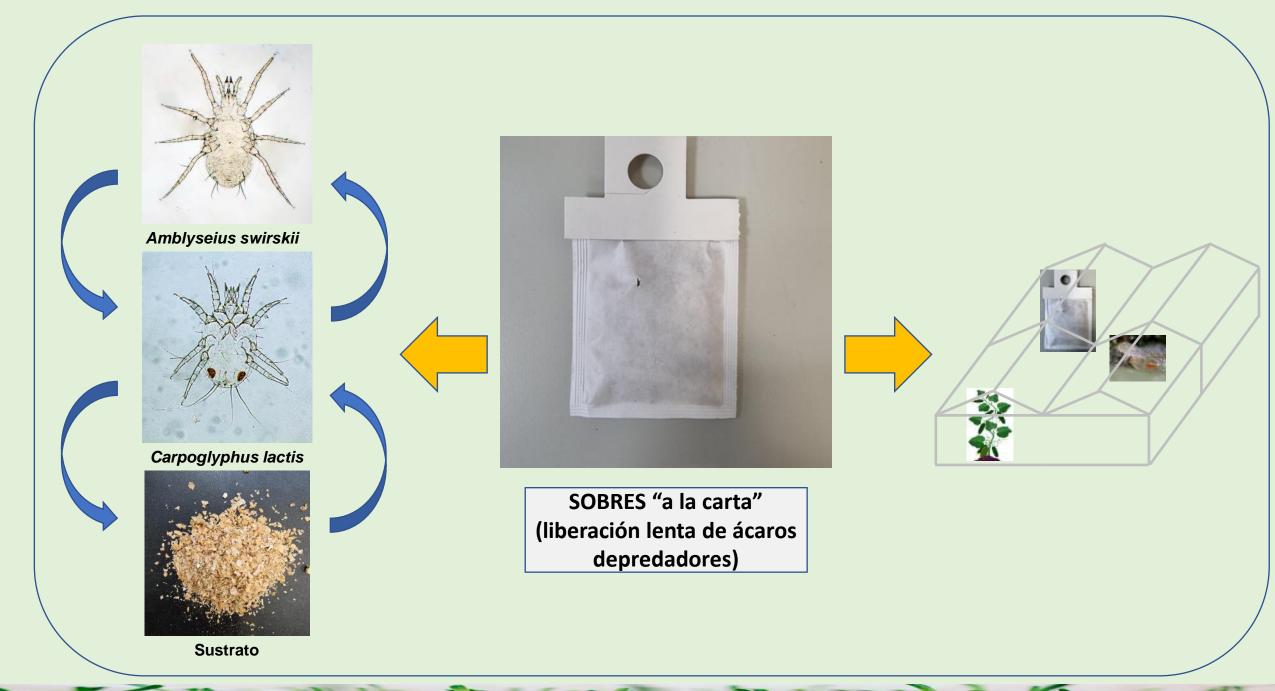
Actuación: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico











2.2. Objetivos

AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico

Actividades

- 1.- Realización de los ensayos en laboratorio con diferentes valores del ratio depredador-presa en "sobre a la carta" (y otros sistemas). Evaluación de la producción del sistema
- 2.- Adaptación del modelo matemático depredador-presa, previamente desarrollado, con los datos encontrados en los ensayos de laboratorio
- 3.-Implementación del sistema productivo de "sobre a la carta" (y otros sistemas) para su utilización como sistema de liberación de depredadores en cultivos en invernadero
- 4.-Validación del modelo matemático usado en el sistema productivo en cultivos en invernaderos de verano-invierno
- 5.-Validación del modelo matemático usado en el sistema productivo en cultivos en invernaderos de invierno-primavera.
- 6.-Elaboración final de resultados y puesta a punto del sistema de la programación del sistema productivos en función del ciclo de cultivo en invernaderos comerciales

AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico

1. Introducción los sistemas de control biológico de plagas en invernaderos de Almería

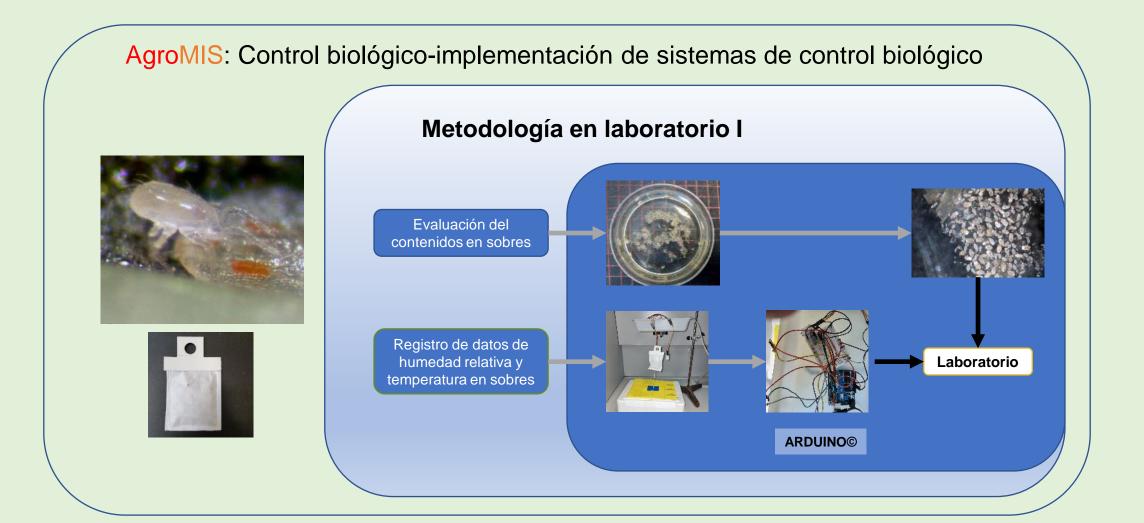
2. Problemática actual y objetivos del proyecto agroMIS

3. Principales resultados del proyecto agroMIS

3.1. Metodología utilizada

3.2. Resultados sobre el tema

3.1. Metodología



3.1. Metodología

AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico



3.1. Metodología



AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico

1. Introducción los sistemas de control biológico de plagas en invernaderos de Almería

2. Problemática actual y objetivos del proyecto agroMIS

3. Principales resultados del proyecto agroMIS

3.1. Metodología utilizada

3.2. Resultados sobre el tema

AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico



SOBRES (liberación lenta de ácaros depredadores) Nuevos substratos (formulación) eficacia en el C.B.

AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico

¿Efectos de la nuevas formulaciones?





-Condiciones de laboratorio -Temp.: 25 °C, H.R.: 55-75%

Figuras: Evolución de la población de *C. lactis* (A) y *A. swirskii* (B), en el interior de sobres de liberación, según sustrato, en condiciones de laboratorio

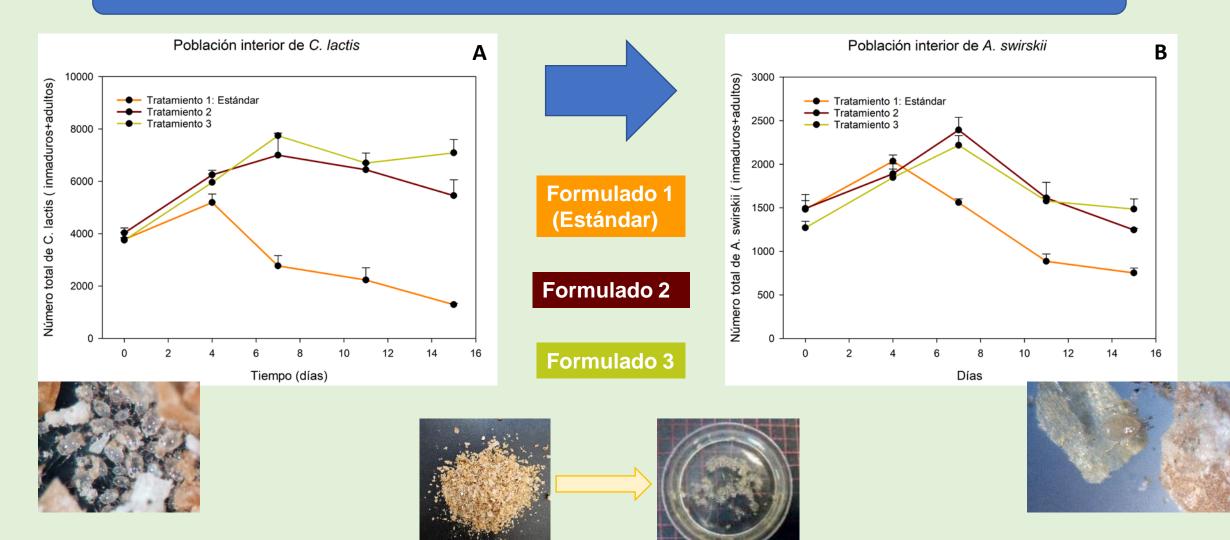
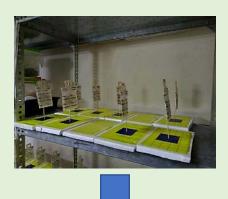


Figura: Perfil de liberación de *A. swirskii*, en sobres de liberación expuestos, a tres regímenes de humedad relativa en condiciones de laboratorio



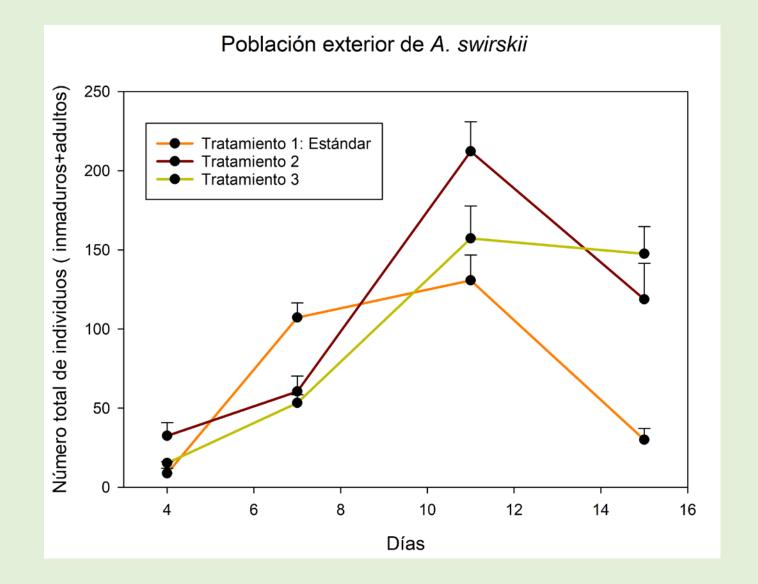
Formulado 2

Formulado 1

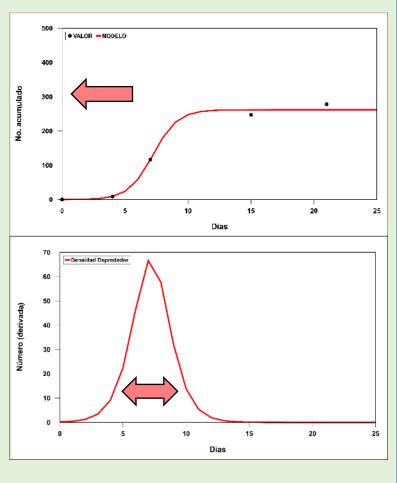
(Estándar)



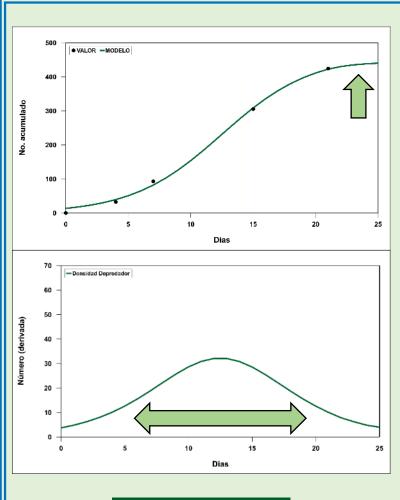
Formulado 3



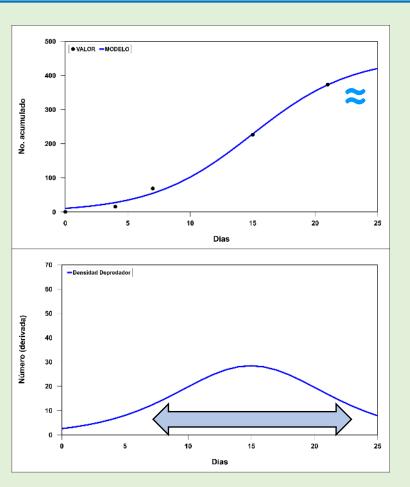
Modelos matemáticos: análisis de resultados



Formulado 01 Estándar





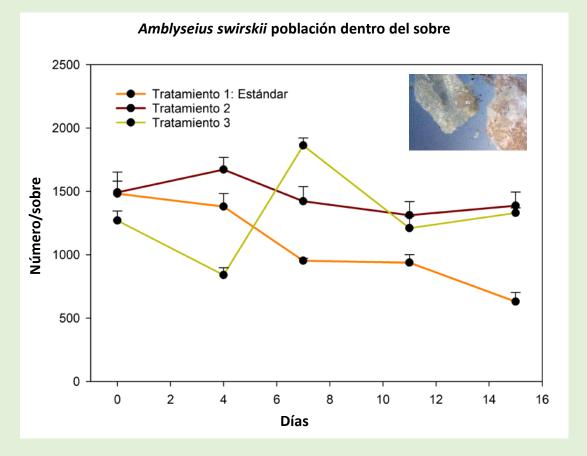


Formulado 03

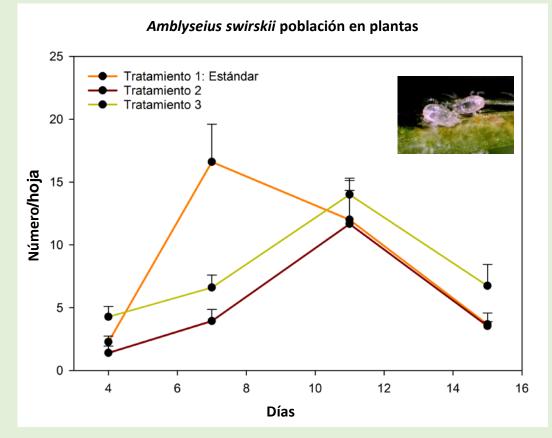
AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico



¿Qué sucede en la realidad: ensayo en invernadero?







Formulado 1 (Estándar)

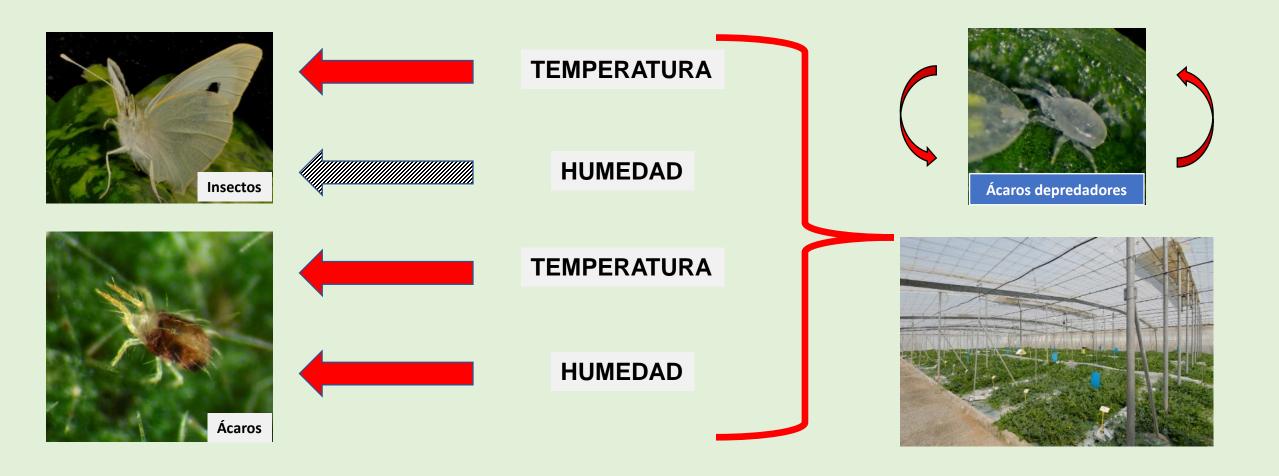
Formulado 2

Formulado 3

AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico

Efectos del microclima del invernadero en la eficacia del C.B.

ARTRÓPODOS y MICROCLIMA





Carpoglyphus lactis



Amblyseius swirskii

Okamoto, M. (1983) Studies on the environmental factors for the life cycle of *Carpoglypus lactis*: 1. The effects of relative humidities on individual rearing. Jp. Soc. Med. Entomol. Zool., 35: 269-275

Midthassel, S. et al. (2014) The effect of relative humidity and temperatura on predator release from an Amblyseius swirskii breeding sachet. IOBC-WPRS Bull., 102: 151-155.

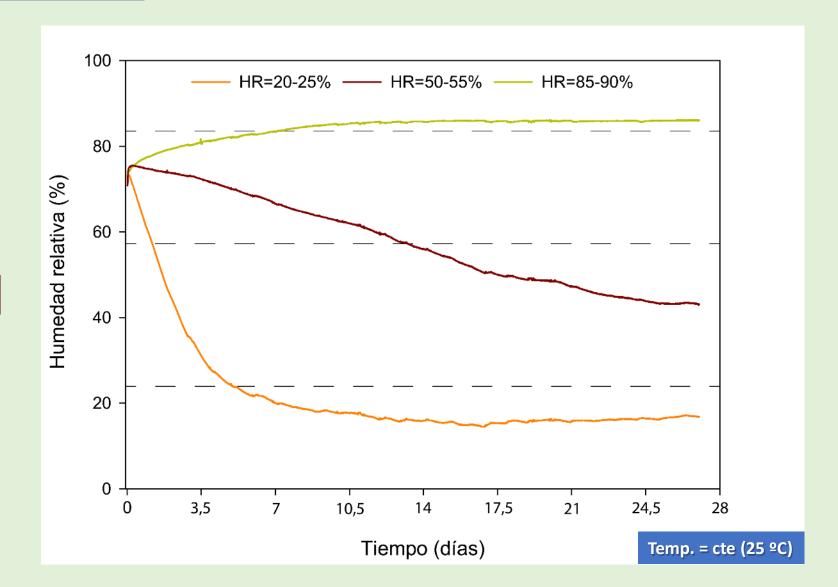
Shimoda, T. et al. (2019). Moisturized sheltered are potentially useful for the effecient reléase of selected predators in a wide range of humidity environments. BioControl, 64: 65-75.

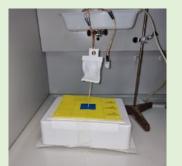


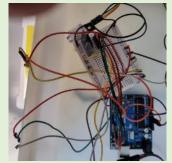
H.R.: ALTA

H.R.: MEDIA

H.R.: BAJA









Figuras: Evolución de la población de *C. lactis* (A) y *A. swirskii* (B), en el interior de sobres de liberación, expuestos a tres regímenes de humedad relativa en laboratorio

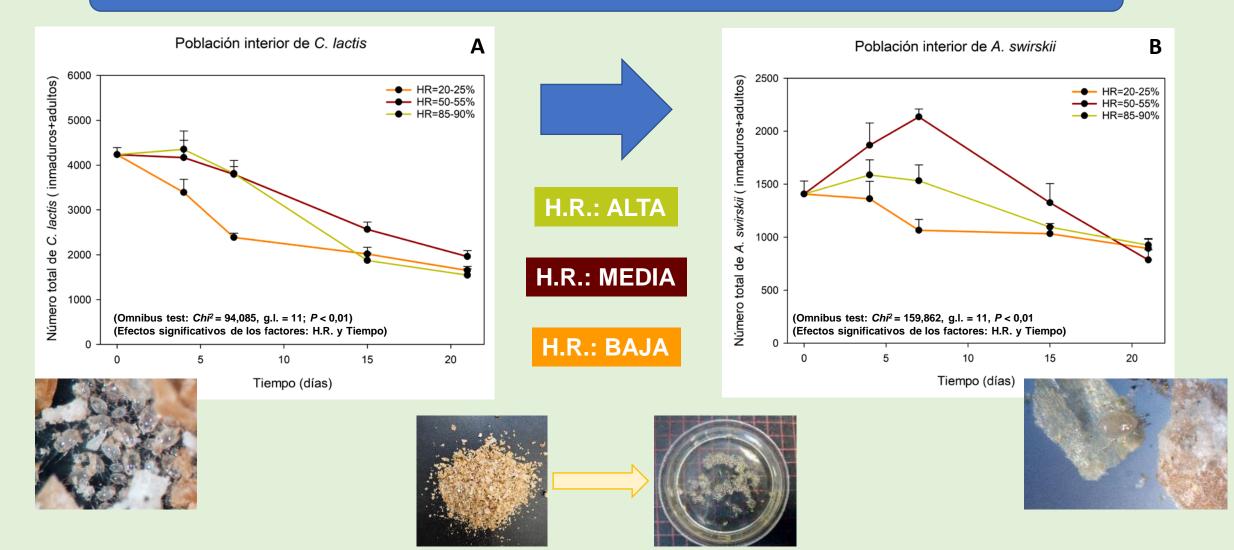


Figura: Perfil de liberación de A. swirskii en sobres de liberación, expuestos a tres regímenes de humedad relativa, en condiciones de laboratorio

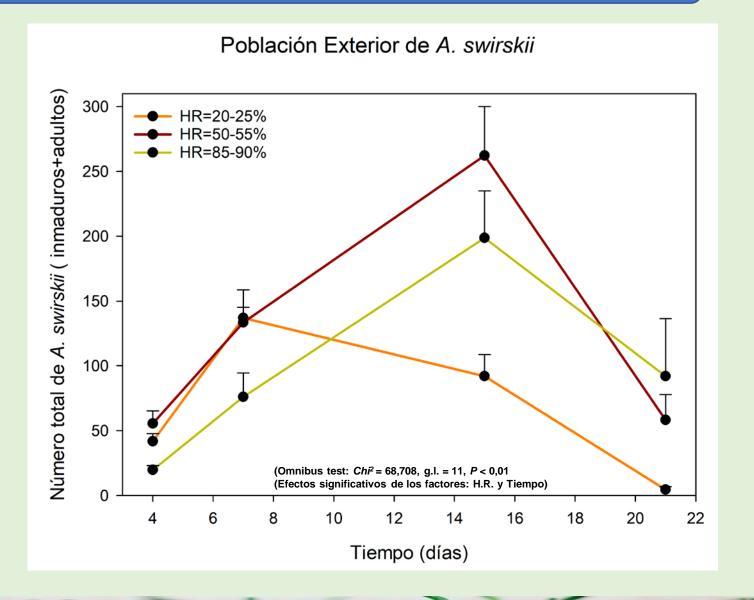




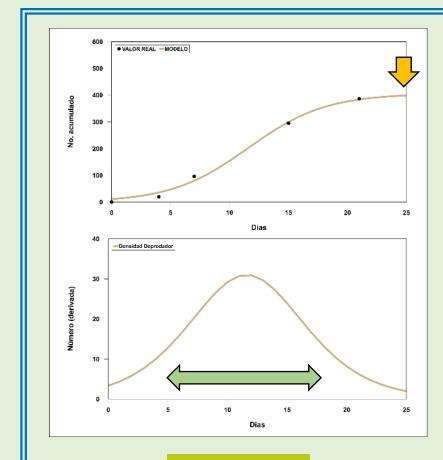


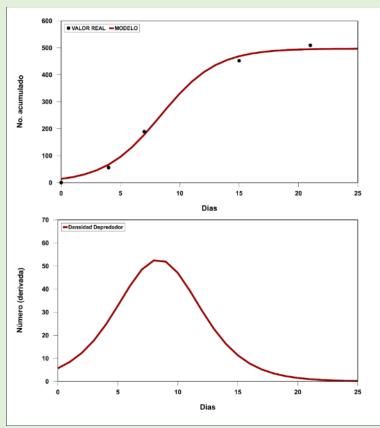
H.R.: MEDIA

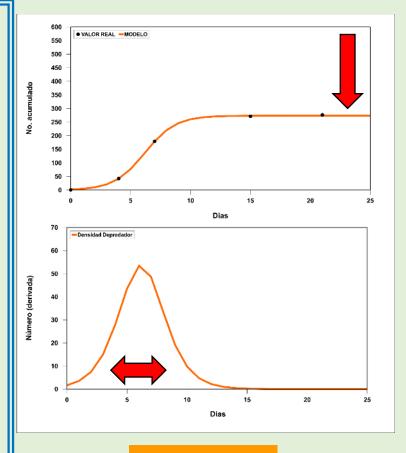
H.R.: BAJA



Modelos matemáticos: análisis de resultados





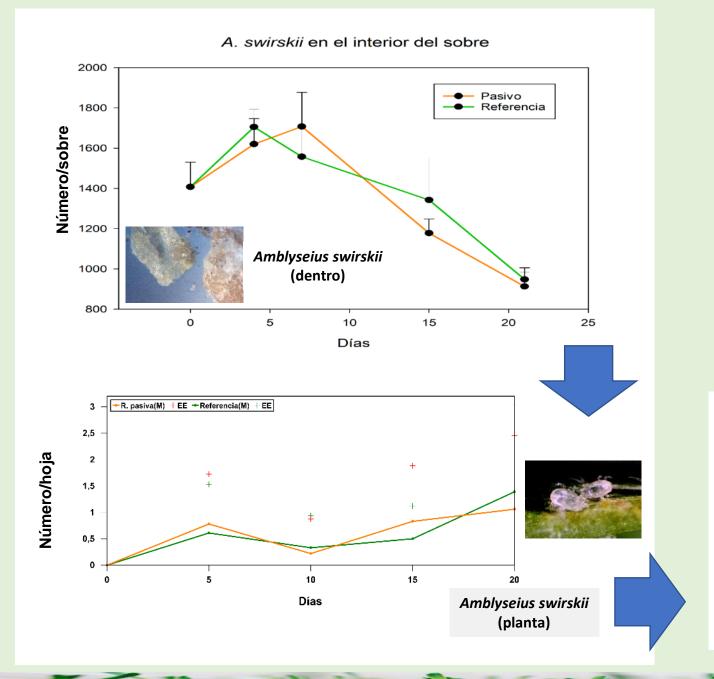


H.R.: ALTA

H.R.: MEDIA

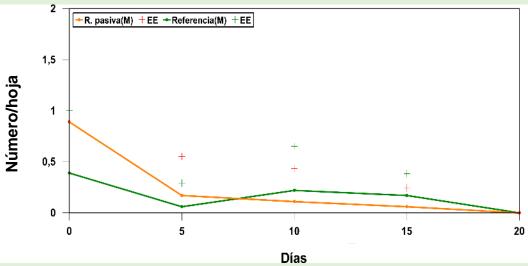
H.R.: BAJA

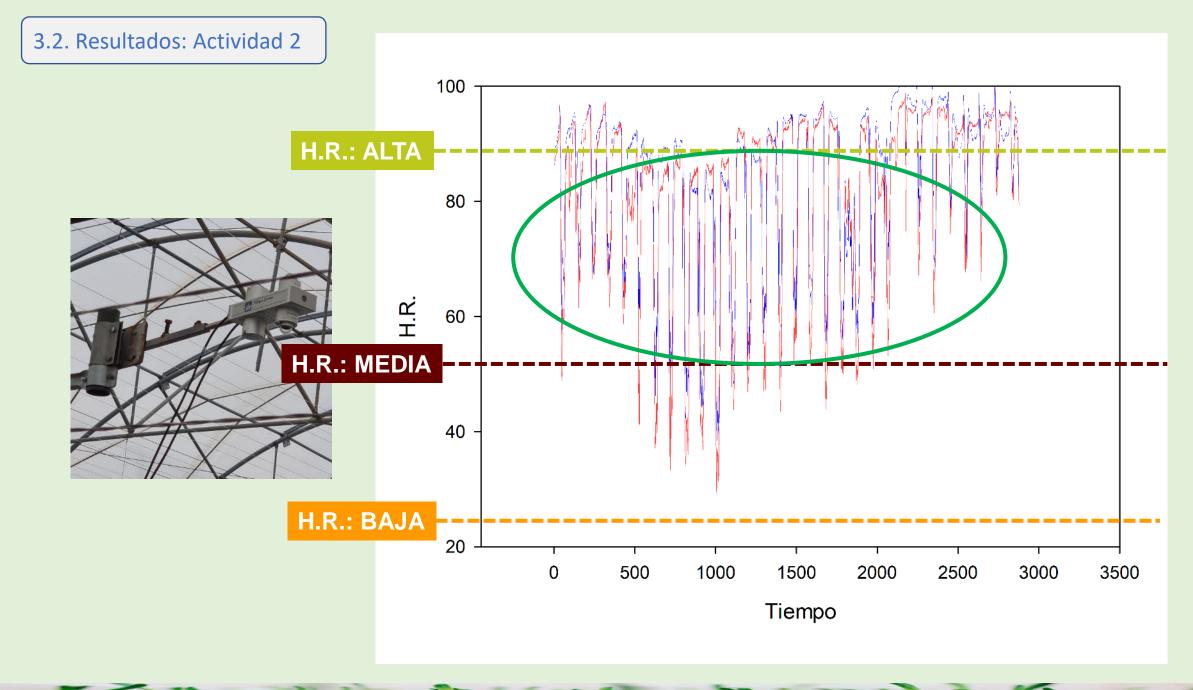




Bemisia tabaci







3.2. Resultados: Actividad 3

AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico

Desarrollo de modelos matemático: optimización del C.B:

AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico

Parámetros incluidos:

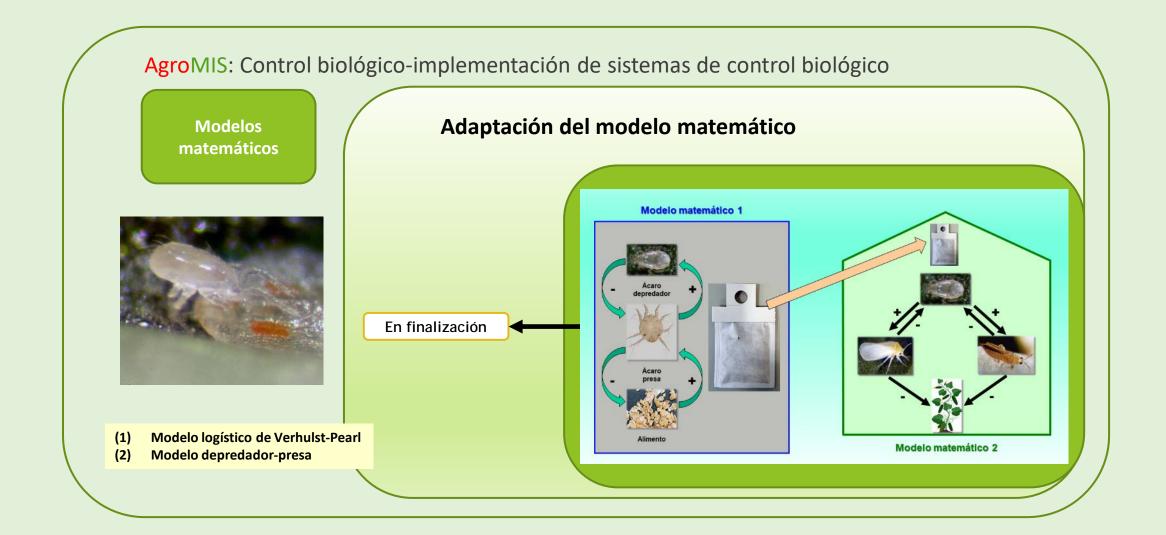
■ Formulación dentro de los sobres y su optimización

Dinámica de población dentro de los sobres y efectos microclimáticos

Alimentación extra, en plantas, no presa (polen) y su optimización

Dinámica de población de las especies plagas en el cultivo

3.2. Resultados: Actividad 3





(1) Modelo logístico de Verhulst-Pearl

$$\frac{dx}{dt} = r_m \cdot x \cdot (1 - \frac{x}{K}); x = \frac{K}{1 + (\frac{K}{x_0} - 1) \cdot e^{-r_m \cdot t}}$$

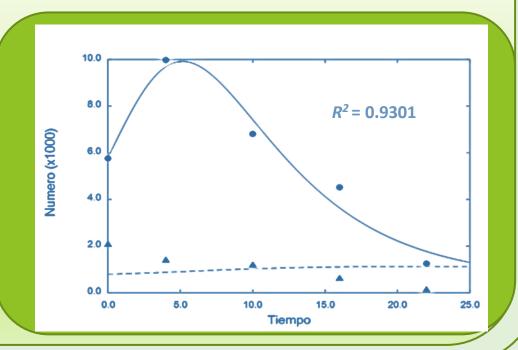
AgroMIS: Control biológico-implementación de sistemas de control biológico

Modelos matemáticos

Adaptación del modelo matemático depredador-presa

Sub-modelo 2





(2) modelo depredador-presa de Lotka-Volterra

$$\dot{z} = z(a_0r_1 - a_{11}z - a_{12}y_1)$$

$$\dot{y}_1 = y_1(-r_2 - m + r_3 a_{12} z - a_{22} y_1)$$

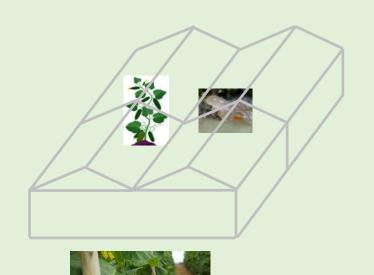
RESULTADOS (conclusiones)

- 0. Metodología de evaluación (ensayos previos)
- 1. Ensayos de laboratorio: sistemas de liberación "sobres", formulaciones y efecto condiciones microclimáticas en laboratorio e invernadero
- 2. Adaptación de modelos matemáticos
- 3. Implementación del sistema de "sobre a la carta" de liberación lenta
- ❖ Permite el desarrollo del trabajo. Extra: utilidad para el control de calidad
- **❖Se puede modelar y predecir, matemáticamente, la tasa de liberación y sus efectos**
- **Existen importantes diferencias entre formulados de "sobres" y efecto de la H.R.**





RESULTADOS (conclusiones)



- 1 Utilización de ácaros depredadores
- 2 Sobres "a la carta": liberación lenta
- 3 Alimentación en planta con polen y/o presa de cría (mejora de la instalación y colonización) inclusive en cultivos de ciclo corto
- 4 Optimización del sistema mediante modelos matemáticos y adaptación al ciclo del cultivo
- 4 Control del microclima del invernadero (H.R.)





